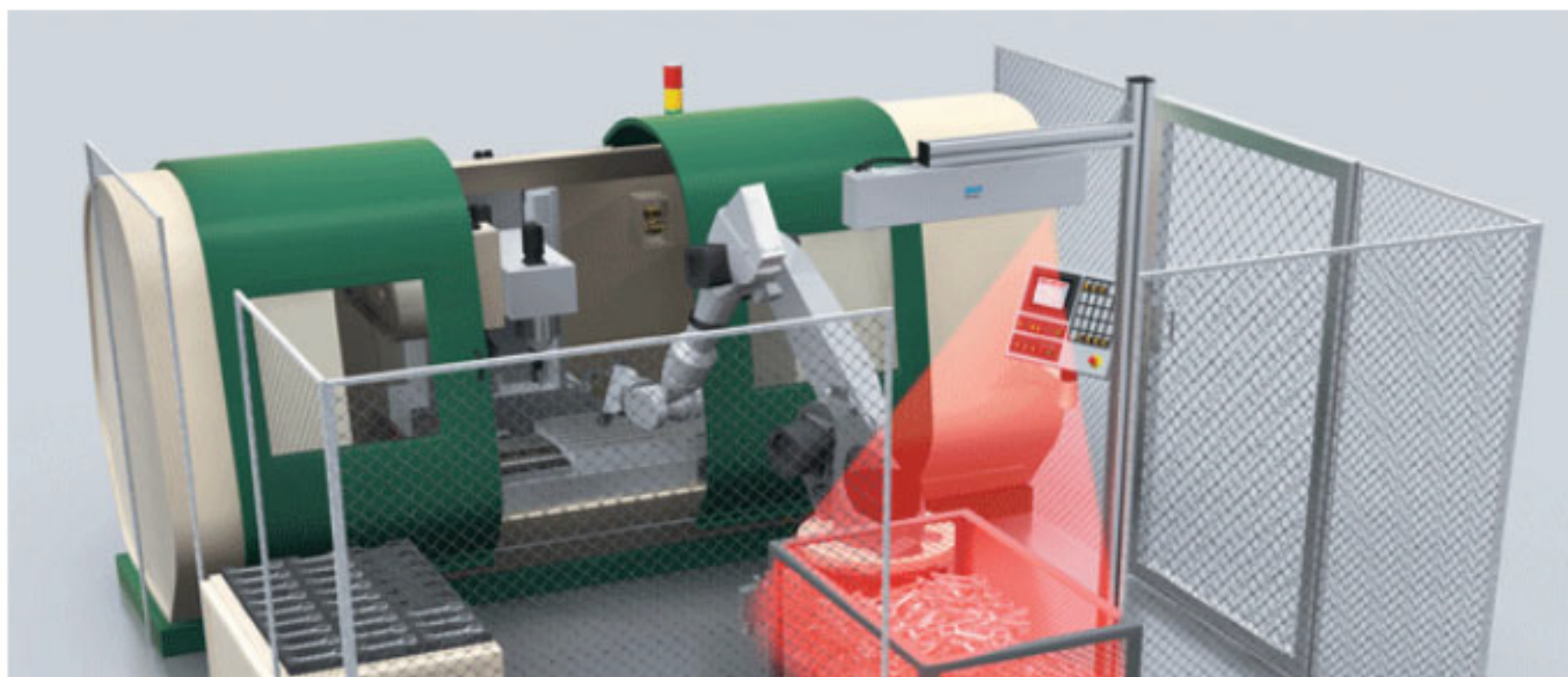


F.Fonseca apresenta sistema de localização automática de peças a granel – visão 3D – PLB da Sick

🕒 10 Maio, 2017 👤 Ana Pereira 📁 Produtos e Tecnologias 💬 0



O **manuseamento automático**, especialmente quando as peças são transportadas a granel, apresenta um grande potencial para **otimização de processos** e **redução de custos**. A seleção e manuseamento automático de peças não é apenas uma tarefa, mas um conjunto de aplicações, dependendo das necessidades específicas do processo e das peças.

O **sistema de visão PLB da Sick** está desenhado para uma **localização precisa** de peças orientadas aleatoriamente em gamelas e caixas. Este sistema permite uma introdução facilitada de novas peças no sistema existente num curto período de tempo graças ao *software* de **localização 3D baseado em CAD**. A performance do sistema de visão PLB da Sick permite elevadas taxas de produção. O sistema de visão consiste numa câmara 3D, ferramentas e *software* para localização de peças para uma **fácil integração** e **comunicação**. A câmara 3D do sistema assegura uma qualidade de imagem superior e proporciona uma **elevada imunidade à luz ambiente**. As ferramentas e funções de calibração amplamente testadas, comunicação com o *robot* e PLC tornam a integração do sistema na produção bastante simples. O *hardware* e *software* estão integrados e pré-calibrados para a aplicação. O sistema de localização automática – visão 3D – PLB da Sick tem aplicabilidade na deteção da posição de peças para um manuseamento automático em fundição e forja e estações de carga.